

# BG 12 Projektwoche`09

1. Juli bis 8. Juli

**Projektthema Mechatronik:**

„Robocup 20XX: Robotertaugliche  
Ballschussmechanik“

### Projektbeschreibung:

Das abgebildete Roboter-Fahrzeug soll mit Hilfe einer Vorrichtung Tischtennisbälle aufnehmen und abschießen können. Der Antrieb dieser Ballschussmechanik soll über einen Stellmotor erfolgen, der vom Microcontroller des Roboters gesteuert wird. Damit dies gelingt, sind folgende Arbeiten durchzuführen:

- Test und Optimierung einer vorhandenen Schussmechanik
- Entwurf von verbesserten Prototypen mit dem CAD-System Inventor.
- Bau und Inbetriebnahme des Prototyps.
- Programmierung der Stellmotor-Steuerung in Forth

Projektteam:

1 Team mit 3 Mitgliedern

